

系統連系保護装置等認証証明書 【更 新】

東京都渋谷区代々木5-14-12
一般財団法人電気安全環境研究所(JET)
理事長 中村 幸一郎



2023年07月06日付け(受付番号P23-0083号)で認証の申込みのありました下記の製品は、系統連系保護装置等認証業務規程に基づく検査の結果、第13条の認証の更新に適合していると認められるので、認証の更新をします。

記

認 証 取 得 者

住 所：熊本県阿蘇市一の宮町宮地4429番地
会 社 名：オムロン阿蘇株式会社

認証製品を製造する工場

住 所：熊本県阿蘇市一の宮町宮地4429番地
工 場 名：オムロン阿蘇株式会社

認 証 登 録 番 号：MP-0164

認 証 登 録 年 月 日：2023年10月9日

有 効 期 限：2028年10月8日

認 証 試 験 基 準：JETGR0002-1-16.0, JETGR0003-4-10.1, JETGR0004-1-2.0

製 品 の 型 名 等

認証モデルの名称：系統連系保護装置および系統連系用インバータ
認証モデルの用途：多数台連系対応型太陽光発電システム用
認証モデルの型名：別紙参照

認 証 モ デ ル の 仕 様

- 1) 連系対象電路の電気方式等
 - a. 電 気 方 式：単相2線式(単相3線式配電線に接続)
 - b. 電 圧：202V
 - c. 周 波 数：50/60Hz
- 2) 出力、皮相電力、指定力率
 - a. 最 大 出 力：最大皮相電力：5.05kVA ， 最大出力：4.80kW
 - b. 出力(出荷時の力率にて)：皮相電力：5.05kVA ， 出力：4.80kW
 - c. 指 定 力 率：裏面に記載
- 3) 系 統 電 圧 制 御 方 式：電圧型電流制御方式
- 4) 連 系 保 護 機 能 の 種 類
 - a. 逆 潮 流 の 有 無(機 器 全 体)：有
(太 陽 電 池)：－
(蓄 電 池 等)：－
 - b. 単 独 運 転 防 止 機 能
 - (a) 能 動 的 方 式：ステップ注入付周波数フィードバック方式
 - (b) 受 動 的 方 式：周波数変化率検出方式
 - c. 直 流 分 流 出 防 止 機 能 の 有 無：有
 - d. 電 圧 上 昇 抑 制 機 能：出力制御
- 5) 保護機能の整定範囲及び整定値：裏面に記載
- 6) a. 適 合 す る 直 流 入 力 電 圧 範 囲：太陽電池入力：50～450V
：蓄電池入力：－
：電気自動車搭載蓄電池入力：－
b. 適 合 す る 直 流 入 力 数：太陽電池入力：4
：蓄電池入力：－
：電気自動車搭載蓄電池入力：－
- 7) 自 立 運 転 の 有 無：有
- 8) ソフトウェア管理番号：Ver.1.04

特記事項：別紙参照

保護機能の仕様及び設定値

保護機能		設定値
直流分流出検出	検出レベル	240mA
	検出時限	0.5sec

保護機能		設定値			
		太陽電池回路部	蓄電池回路部	電気自動車等搭載蓄電池回路部	直流バス部
直流過電圧	検出レベル	454.5V	—	—	—
直流不足電圧	検出レベル	50V	—	—	—

逆潮流防止機能の設定値

逆潮流防止機能設定		標準値	整定範囲
機器全体		有	有
太陽電池		—	—
蓄電池等		—	—

保護リレーの仕様及び標準(整定)値 (標準値は、出荷時の整定値です。)

保 護 リ レ ー			標 準 値	整 定 範 囲	
交流過電圧 OVR		検出レベル	115.0V	110.0, 112.5, 115.0, 120.0V	
		検出時限	1.0sec	0.5, 1.0, 1.5, 2.0sec	
交流不足電圧 UVR		検出レベル	80.0V	80.0, 85.0, 87.5, 90.0V	
		検出時限	1.0sec	0.5, 1.0, 1.5, 2.0sec	
周波数上昇 OFR		検出レベル	50Hz	51.0Hz	50.5, 51.0, 51.5, 52.0Hz
			60Hz	61.2Hz	60.6, 61.2, 61.8, 62.4Hz
		検出時限	1.0sec	0.5, 1.0, 1.5, 2.0sec	
周波数低下 UFR		検出レベル	50Hz	47.5Hz	47.5, 48.0, 48.5, 49.0, 49.5Hz
			60Hz	57.0Hz	57.0, 57.6, 58.2, 58.8, 59.4Hz
		検出時限	2.0sec	0.5, 1.0, 1.5, 2.0sec	
逆電力防止	逆電力 RPR	検出レベル	—	—	
		検出時限	—	—	
	逆電力 蓄電池GB	検出レベル	—	—	
		検出時限	—	—	
	逆電力 電気自動車等搭載 蓄電池GB	検出レベル	—	—	
		検出時限	—	—	
復電後一定時間の遮断装置投入阻止			300sec	150, 200, 300, 2sec, 手動復帰	
電圧上昇抑制機能		検出レベル (進相無効電力制御)	—	—	
		検出レベル (出力制御)	109.0V	107.0, 107.5, 108.0, 108.5, 109.0, 109.5, 110.0, 110.5, 111.0, 111.5, 112.0, 112.5, 113.0V	
		出力抑制値	0%	—	

指定力率(標準値は、出荷時の整定値です。)

指定力率	標準値	整定範囲
	0.95	1.00~0.80 0.01刻み

単独運転検出機能の仕様及び設定(設定値以外の設定は試験判定対象外。)

検出方式		設定値	設定範囲
受動的方式	周波数変化率検出方式	検出レベル	—
		検出要素	周波数変化率
		検出時限	0.5sec
		保持時限	—
能動的方式	ステップ注入付周波数フィードバック方式	検出レベル	—
		検出要素	周波数変動
		検出時限	瞬 時

瞬時(不平衡)過電圧の設定値

保護機能		設定値
瞬時(不平衡)過電圧	検出レベル	123.0V
	検出時限	0.5sec

認証登録番号:MP-0164

(別紙)

認証モデルの型名:

KPR-A48-J4, KPR-A48-KS, KPR-A48-J4-HQ, CSR48G4F, PCS-48RZ2, TPV-48R-M4,
KPR-A48-J4-M 及び PVS-480

特記事項:

初回認証登録年月日:2018年10月17日

初回時有効期限:2023年10月8日

FRT 要件対応, 遠隔出力制御(広義)対応, フリッカ対策 STEP3.2 対応及び再並列時の許容周波数対応(出荷時
整定値 50.1Hz / 60.1Hz)

出力制御装置の型名:別表参照

逆潮流防止用 CT の型名:別表参照

狭義 PCS 単体による常時クリップ機能対応

遠隔出力制御(広義)の組み合わせの詳細は別表の通りである

(別表)

パワー コンディショナ (狭義)	出力制御装置		逆潮流防止用CT 本CTは、出力制御装置が逆潮流防 止制御を行う場合に使用される。
	型名	ソフトウェア 管理番号	
認証モデルの 型名参照	KP-MU1Fシリーズ ※a, d (制御ユニット/通信ユニット/ユーザーインターフェースユニット) KP-MU1F-M, KP-MU1F-NE, KP-MU1F-M-SS	Ver.1.3.0	なし
	KP-MU1Pシリーズ ※a,b,c, d (制御ユニット/通信ユニット/ユーザーインターフェースユニット /計測ユニット) KP-MU1P-M, KP-MU1P-M-SS, KP-MU1P-M-HQ, MCSM-Z01A, TPV-MU3P-M, RLE-MU1P-M, KP-MU1P-M-KC	Ver.1.3.0	KP-CT-S16AC100, RLE-CT-S16AC100 [CTF-16-OMM:マルチ計測器(株)] KP-CT-S24AC100, RLE-CT-S24AC100 [CTF-24-OMM:マルチ計測器(株)]
	KP-MU1Sシリーズ ※a,b,c, d (制御ユニット/通信ユニット/ユーザーインターフェースユニット /計測ユニット) KP-MU1S-M-NE	Ver.1.3.0	KP-MU1Pシリーズと同じ
	KP-GWPV-Aシリーズ 全量買取 ※a,b,c,d (制御ユニット/通信ユニット/ユーザーインターフェースユニット) KP-GWPV-A	Ver.1.1	なし
	KP-GWPV-Aシリーズ 余剰買取 ※a,b,c,d (制御ユニット/通信ユニット/ユーザーインターフェースユニット) KP-GWPV-A	Ver.1.1	
	(計測ユニット) KP-GWAP-MU		KP-CT-S16AC100 [CTF-16-OMM:マルチ計測器(株)] KP-CT-S37AC400 [NCT-400A:マルチ計測器(株)]
補足事項	・制御ユニット、通信ユニット、ユーザーインターフェースユニット、(計測ユニット)の組み合わせで 出力制御装置として機能する。		
	※a ノンファーム接続スケジュール対応 ※b 出力制御装置を用いた上限クリップ機能に対応 ※c 出力制御装置を用いた常時クリップ機能に対応 ※d 契約容量換算(拡張型)機能に対応		